# Signaux aléatoires

Brefs rappels de probabilité

Simon Leglaive

CentraleSupélec

#### Variable aléatoire

• Une variable aléatoire X est une fonction qui associe à toute épreuve  $\omega$  dans l'univers  $\Omega$  une valeur dans un ensemble E :

$$X:\omega\in\Omega\mapsto X(\omega)\in E.$$

#### Par exemple:

- Pile ou face :  $\Omega = \{ \text{pile}, \text{face} \}, E = \{0, 1\}.$
- Taille d'un élève de CentraleSupélec :  $\Omega=?, E=\mathbb{R}$  (il n'est souvent pas nécessaire d'expliciter  $\Omega$ , en particulier pour une v.a. réelle).
- Autrement dit, une variable aléatoire est une fonction qui attribue un nombre à chaque résultat possible d'une expérience aléatoire.

## Espace de probabilité

Plus formellement, l'univers ou ensemble des épreuves  $\Omega$  (c'est l'ensemble des résultats possibles de l'expérience aléatoire) doit appartenir à un espace de probabilité (ou espace probabilisé)  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ , où :

•  $\mathcal{F}$  est une **tribu** ou  $\sigma$ -algèbre sur  $\Omega$ . C'est une **collection de sous-ensembles « bien construits »** de  $\Omega$  qu'on appelle **événements**.

Par construction, une tribu satisfait certaines propriétés (non vide, contient  $\Omega$ , stable par complémentaire, stable par union dénombrable, stable par intersection dénombrable).

- Pour le jeu pile ou face :  $\mathcal{F} = \{\emptyset, \Omega, \text{pile}, \text{face}\}.$
- Pour le prix du kilo de tomates, non seulement l'événement  $\{\omega: X(\omega)=c\}$  doit appartenir à  $\mathcal F$ , mais aussi

$$\{\omega: a \leq X(\omega) \leq b\}, \qquad \{\omega: a \leq X(\omega)\} \qquad \{\omega: X(\omega) \leq b\}$$

et beaucoup d'autres événements qui peuvent être intéressants selon telle ou telle situation.

On souhaite que les opérations élémentaires  $\cup$ ,  $\cap$ ,  $^c$  sur les événements de  $\mathcal{F}$  ne conduisent pas en dehors de cet ensemble, car nous aurons besoin d'évaluer la probabilité associée à ces opérations.

•  $\mathbb P$  est une **mesure de probabilité sur la tribu**  $\mathcal F$  : à chaque **événement**  $A\in\mathcal F$  elle associe un nombre  $\mathbb P(A)\in[0,1].$ 

Une mesure de probabilité satisfait les propriété suivantes :

- Pour les événements  $A, B \in \mathcal{F}$ ,  $\mathbb{P}(A \cup B) = \mathbb{P}(A) + \mathbb{P}(B) \mathbb{P}(A \cap B)$  et, si A et B sont disjoints,  $\mathbb{P}(A \cup B) = \mathbb{P}(A) + \mathbb{P}(B)$ .
- $\mathbb{P}(\emptyset) = 0$  et  $\mathbb{P}(\Omega) = 1$

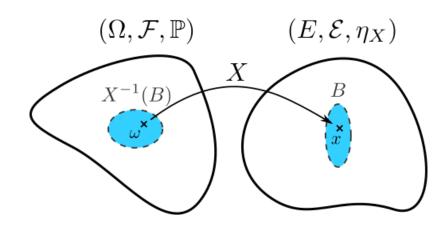
#### • En résumé :

On définit l'univers  $\Omega$  comme l'ensemble des résultats possibles d'une expérience aléatoire, puis on définit la **tribu**  $\mathcal{F}$  sur  $\Omega$  comme une collection de sous-ensembles « bien construits », et finalement on définit la **mesure de probabilité**  $\mathbb{P}$  sur la tribu  $\mathcal{F}$  qui permet d'associer un nombre  $\mathbb{P}(A) \in [0,1]$  à tout **événement**  $A \in \mathcal{F}$ .

On obtient l'espace probabilisé  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ .

• On a vu tout ce qui concerne l'ensemble de définition de la variable aléatoire, concentrons nous maintenant sur l'ensemble d'arrivée.

- L'ensemble E doit être muni d'une tribu  $\mathcal E$  sur E afin de former un **espace mesurable**  $(E,\mathcal E)$ . Par exemple, pour une variable aléatoire réelle,  $E=\mathbb R$  et on peut définir  $\mathcal E=\mathcal B(\mathbb R)$  la tribu borélienne : la plus petite tribu sur  $\mathbb R$  contenant tous les ensembles ouverts.
- La variable aléatoire X est alors en réalité une **fonction mesurable** sur  $(E,\mathcal{E})$ , c'est-à-dire que pour tout sous-ensemble B de la tribu  $\mathcal{E}$ , l'image réciproque  $X^{-1}(B)=\{\omega:X(\omega)\in B\}$  appartient à la tribu  $\mathcal{F}$  et donc on peut calculer la probabilité  $\mathbb{P}(X^{-1}(B))$  grâce à la mesure de probabilité  $\mathbb{P}$  définie sur  $(\Omega,\mathcal{F})$ .
- Cette définition permet de transposer l'aléa qui provient de  $\Omega$  dans l'espace E.
- On souhaite maintenant également transposer la mesure de probabilité  $\mathbb P$  sur E.



Source: Wikipedia,  $\eta_X = \mathbb{P}_X$ 

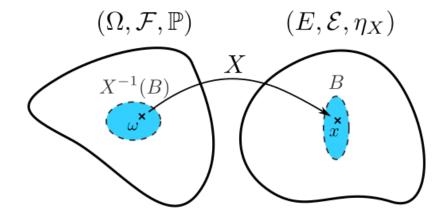
### Loi de probabilité

• On définit ainsi la probabilité que X prenne ses valeurs dans un sous-ensemble B de  $\mathcal E$  par :

$$\mathbb{P}_X(B) := \mathbb{P}(X^{-1}(B)) = \mathbb{P}(\{\omega : X(\omega) \in B\}),$$

que l'on notera souvent plus simplement  $\mathbb{P}(X \in B)$ .

•  $\mathbb{P}_X$ , appelée probabilité image de  $\mathbb{P}$  par X, définit une mesure de probabilité sur  $(E, \mathcal{E})$ .



Source: Wikipedia,  $\eta_X = \mathbb{P}_X$ 

L'ensemble des probabilités  $\mathbb{P}_X(B)$  pour tous les sous-ensembles B de la tribu  $\mathcal{E}$  définit la distribution ou loi de probabilité de X.

## Théorème de transfert et espérance

ullet Pour toute fonction arphi mesurable et intégrable au sens de Lebesgue définie sur  $(E,\mathcal{E})$  :

$$\mathbb{E}\left[arphi(X)
ight] = \int_{\Omega} arphi(X(\omega)) \, d\mathbb{P}(\omega) = \int_{E} arphi(x) \, d\mathbb{P}_{X}(x).$$

• Ce résultat permet de calculer l'espérance mathématique de X sans connaître l'espace de probabilité sous-jacent, en intégrant directement par rapport à  $\mathbb{P}_X$ , la loi de X définie sur  $(E,\mathcal{E})$ .

Une fonction  $\varphi: E \to \mathbb{R}$  est dite mesurable si, pour tout réel  $a \in \mathbb{R}$ , l'image réciproque de l'intervalle  $]-\infty,a]$  par  $\varphi$ , c'est-à-dire  $\{x \in E: \varphi(x) \leq a\}$  appartient à la tribu  $\mathcal{E}$ .

Une fonction arphi est intégrable au sens de Lebesgue si :  $\int_E |arphi(x)| \, d\mathbb{P}_X(x) < \infty$ .

### Fonction de répartition

 La loi de probabilité d'une v.a. est également entièrement caractérisée par sa fonction de répartition

$$F_X(x) = \mathbb{P}(X \leq x) = \mathbb{P}(\{\omega : X(\omega) \leq x\}) = \mathbb{P}_X(]-\infty,x]).$$

Si deux variables aléatoires ont même fonction de répartition, alors elles ont même loi, et réciproquement.

• La fonction de répartition permet de calculer la probabilité que X appartienne à un intervalle ]a,b], a < b :

$$\mathbb{P}(a < X \leq b) = \mathbb{P}(X \leq b) - \mathbb{P}(X \leq a) = F_X(b) - F_X(a).$$

• On peut aussi calculer la probablité que X soit égale à un certain nombre x:

$$\mathbb{P}(X=x) = \mathbb{P}(X \leq x) - \mathbb{P}(X < x) = \mathbb{P}(X \leq x) - \lim_{h o 0} \mathbb{P}(X \leq x - h) = F_X(x) - \lim_{h o 0} F_X(x - h)$$

## Variable continue et densité de probabilité

• Pour une variable aléatoire continue, très souvent la fonction de répartition est différentiable par rapport à x, ce qui revient à dire qu'il existe une **densité de probabilité**  $p_X(x)$  telle que :

$$F_X(x) = \int_{-\infty}^x p_X(y) dy,$$

où 
$$p_X(x) \geq 0$$
 pour tout  $x \in \mathbb{R}$  et  $\int_{-\infty}^{+\infty} p_X(x) dx = 1.$ 

• On a  $d\mathbb{P}_X(x) = p_X(x) dx$  et donc

$$\mathbb{E}[X] = \int_{\Omega} X(\omega) \, d\mathbb{P}(\omega) = \int_{E} x \, d\mathbb{P}_{X}(x) = \int_{\mathbb{R}} x \, p_{X}(x) dx.$$

## Variable discrète et masse de probabilité

- Pour une variable aléatoire discrète, on définira souvent sa distribution via une fonction de masse de probabilité.
- Si  $E=\{x_1,x_2,\dots\}$  représente l'ensemble des valeurs possibles de la variable aléatoire X, alors la fonction de masse de probabilité notée  $p_X(x)$  est définie par

$$p_X(x) = egin{cases} \mathbb{P}(X=x) & ext{si } x \in E \ 0 & ext{sinon} \end{cases}.$$

- La loi de la variable est une somme pondérée de mesures de Dirac :  $\mathbb{P}_X = \sum_i \mathbb{P}(X=x_i) \delta_{x_i}$ .
- On a alors

$$\mathbb{E}[X] = \int_{\Omega} X(\omega) \, d\mathbb{P}(\omega) = \int_E x \, d\mathbb{P}_X(x) = \int_E x \sum_i \mathbb{P}(X=x_i) d\delta_{x_i} = \sum_i x_i \, \mathbb{P}(X=x_i).$$

#### La fonction de répartition est :

• continue pour une variable aléatoire continue :

$$\lim_{h o 0}F_X(x-h)=F_X(x)$$

et donc  $\mathbb{P}(X=x)=0$ .

Exemple: Loi normale / gaussienne.

• en escalier pour une variable aléatoire discrète

Exemple: Loi de Poisson.

#### Ressources

Pour plus d'informations sur les concepts de base de la théorie des probabilités, voir

- la section 1.1 du livre Elementary Stochastic Calculus, with Finance in View de Thomas Mikosch, accessible en ligne avec votre compte CentraleSupélec.
- La section Notations et rappels du cours HAX603X: Modélisation stochastique enseigné par Joseph Salmon à l'Université de Montpellier.
- L'annexe du polycopié Introduction aux séries temporelles écrit par Olivier Cappé, Maurice Charbit, et Eric Moulines.